

## Über die bahntreuen Abbildungen affinzusammenhängender Räume

Von A. RAPCSÁK (Debrecen)

1. Gegeben sei ein affinzusammenhängender Bahnraum<sup>1)</sup>  $P_n$  und das Differentialgleichungssystem

$$(1) \quad \frac{d^2 x^i}{dt^2} = -2G^i(x, \dot{x})$$

der Bahnen.<sup>2)</sup> In (1) soll  $G^i(x, v)$  in  $v^i$  positiv homogen zweiten Grades sein.

Bekanntlich<sup>3)</sup> ist eine Transformation  $G$ , welche einen Bahnraum  $\bar{P}_n$  in einen Bahnraum  $P_n$  überführt, dann und nur dann bahntreu, falls

$$(2) \quad \bar{G}^i(x, v) = G^i(x, v) + p(x, v)v^i$$

gilt, wobei  $p(x, v)$  eine in  $v^i$  positiv homogene skalare Funktion ersten Grades ist.

2. Wir beweisen den folgenden Satz:

**Satz 1.** *Damit sich ein affinzusammenhängender Bahnraum  $\bar{P}_n$  auf einem Bahnraum  $P_n$  bahntreu abbilden lasse, ist das Erfüllstein der folgenden Identitäten notwendig und hinreichend:*

$$(3_1) \quad \bar{W}_{jkl}^i = W_{jkl}^i,$$

$$(3_2) \quad \begin{aligned} \bar{W}_{hjk|l}^i - W_{hjk|l}^i &= \frac{n-2}{n+1} W_{hjk}^r (\bar{G}_{lr}^i - G_{lr}^i) \\ &- \frac{1}{n+1} W_{hjs}^r v^s (\bar{G}_{mkr}^m - G_{mkr}^m) - \\ &- \frac{1}{n+1} W_{sjk}^r v^s (\bar{G}_{mhr}^m - G_{mhr}^m) - \\ &- \frac{1}{n+1} W_{hsk}^r v^s (\bar{G}_{mjr}^m - G_{mjr}^m) \end{aligned}$$

<sup>1)</sup> Es sei  $n \geq 3$ .

<sup>2)</sup> Alle in dieser Arbeit auftretenden Funktionen seien in ihren Variablen zumindest dreimal stetig differenzierbar.

<sup>3)</sup> S. z. B. BERWALD [1].

$$(3_3) \quad \bar{D}_{hjk}^i = D_{hjk}^i$$

$$(3_4) \quad \bar{D}_{hjk \mid i}^i - D_{hjk \mid i}^i = \frac{n-1}{n+1} D_{hjk}^r (\bar{G}_{ir}^i - G_{ir}^i).$$

In den Identitäten (3) sind die Größen  $\bar{T}_j^i$  Größen des Raumes  $\bar{P}_n$ ,

$$G_j^i \stackrel{\text{def}}{=} \frac{\partial G^i}{\partial v^j}, \quad G_{jk}^i \stackrel{\text{def}}{=} \frac{\partial G_j^i}{\partial v^k}, \dots,$$

$$T_{j \mid k}^i = \frac{\partial T_j^i}{\partial x^k} - \frac{\partial T_j^i}{\partial v^r} G_k^r - T_r^i G_{jk}^r + T_j^r G_{rk}^i,$$

$$\bar{T}_{j \mid k}^i = \frac{\partial \bar{T}_j^i}{\partial x^k} - \frac{\partial \bar{T}_j^i}{\partial v^r} \bar{G}_k^r - \bar{T}_r^i \bar{G}_{jk}^r + \bar{T}_j^r \bar{G}_{rk}^i,$$

$$(4) \quad \begin{aligned} W_{hjk}^i &= K_{hjk}^i + \frac{1}{n+1} \delta_h^i (K_{jk} - K_{kj}) + \\ &+ \frac{1}{n^2-1} \delta_j^i (n K_{hk} - K_{kh}) - \frac{1}{n^2-1} \delta_k^i (n K_{hj} + K_{jh}) + \\ &+ \frac{1}{n+1} \frac{\partial (K_{jk} - K_{kj})}{\partial v^h} v^i + \frac{1}{n^2-1} \delta_j^i \frac{\partial K_{km}}{\partial v^h} v^m - \frac{1}{n^2-1} \delta_k^i \frac{\partial K_{jm}}{\partial v^h} v^m, \end{aligned}$$

$$(5) \quad D_{hjk}^i = \frac{\partial^3}{\partial v^h \partial v^j \partial v^k} \left( G^i - \frac{1}{n+1} G_r^r \right),$$

$$(6) \quad K_{hjk}^i = \frac{\partial G_{hi}^i}{\partial x^k} - \frac{\partial G_{hk}^i}{\partial x^j} - G_{hjr}^i G_k^r + G_{hkr}^i G_j^r + G_{kr}^i G_{hj}^r - G_{jr}^i G_{hk}^r.$$

$$(7) \quad K_{hj} = K_{h \ j r}^r.$$

In (4) bedeutet  $W_{hjk}^i$  den verallgemeinerten Weylschen Tensor<sup>4)</sup>, in (5)  $D_{hjk}^i$  den Douglasschen Tensor<sup>4)</sup>, und in (6)  $K_{hjk}^i$  den Berwaldschen Krümmungstensor.<sup>5)</sup>

BEWEIS. Die Notwendigkeit der im Satz ausgesprochenen Bedingung ergibt sich auf Grund von (2) durch eine Rechnung, falls noch

$$\frac{\partial p}{\partial v^s} \stackrel{\text{def}}{=} p_j = \frac{1}{n+1} (\bar{G}_{rj}^r - G_{rj}^r)$$

gesetzt wird. Nehmen wir umgekehrt an, daß die Identitäten (3) erfüllt sind. Zwecks Vereinfachung des Beweisganges führen wir K. YANO<sup>6)</sup> folgend ein

4) S. J. DOUGLAS [2] ( $\delta_j^i$ : das Kroneckersche Symbol).

5) S. z. B. L. BERWALD [1].

6) S. z. B. K. YANO [6], 194—199.

solches neues Koeffizientensystem für den Zusammenhang ein, aus dessen Transformationsformel das den Ausdruck

$$p_{ij} \stackrel{\text{def}}{=} \frac{\partial p_j}{\partial v^i}$$

enthaltendes Glied fehlt.

Es sei nämlich

$$(8) \quad G_{jk}^{*i} \stackrel{\text{def}}{=} G_{jk}^i - \frac{1}{n+1} G_{sjk}^s v^i.$$

Offenbar ist  $G_{jk}^{*i}$  eine positive homogene Funktion 0-ten Grades in  $v^i$ , deren Koordinatentransformationsformel mit der Transformationsformel von  $G_{jk}^i$  übereinstimmt, so dass man mit  $G_{jk}^{*i}$  den Krümmungstensor (6) (in Zeichen:  $K_{jkl}^{*i}$ ,  $K_{hj}^*$ ) und die kovariante Ableitung (in Zeichen:  $T_{j*k}^i$ ) bilden kann.

Aus (6) und (8) folgt:

$$(9) \quad K_{ijk}^{*h} = K_{ijk}^h + \frac{1}{n+1} (G_{sjk|i}^s - G_{sji|k}^s) v^h.$$

Auf Grund von (2) und von (8) können wir also unseren Satz folgendermaßen formulieren:  $\bar{P}_n$  läßt sich dann und nur dann auf  $P_n$  abbilden, falls es einen kontravarianten Vektor  $p_j = \frac{\partial P}{\partial v^j}$  gibt, für welchen

$$(10_1) \quad G_{jk}^{*i} = G_{jk}^i + p_j \delta_k^i + p_k \delta_j^i$$

gilt. Wir bestimmen zuerst die kovariante Ableitung bzw. diejenige hinsichtlich  $v^k$  von  $p_j$ .

Aus (10<sub>1</sub>) erhalten wir:

$$(10_2) \quad \frac{\partial p_j}{\partial v^k} = \frac{1}{n+1} [\bar{G}_{sjk}^s - G_{sjk}^s].$$

Andererseits ergibt sich auf Grund von (9), (6) und (2):

$$(12) \quad \bar{K}_{ijk}^{*h} - K_{ijk}^{*h} = p_{j*k} \delta^h - p_{j*i} \delta_k^h + (p_{i*k} - p_{k*i}) \delta_j^h - \left( \frac{\partial G_{ij}^{*h}}{\partial v^k} - \frac{\partial G_{kj}^{*h}}{\partial v^i} \right) p_s v^s.$$

Indem wir die Indizes  $h$  und  $k$  kontrahieren, erhalten wir:

$$(13) \quad \bar{K}_{ij}^* - K_{ij}^* = n p_{j*i} + p_{i*j} + \frac{n-1}{n+1} G_{rij}^r p_s v^s.$$

Indem wir jetzt (13) durch  $n$  multiplizieren, die Indizes  $i$  und  $j$  vertauschen und sodann den erhaltenen Ausdruck zu (13) addieren, erhalten wir:

$$(10_3) \quad p_{i*j} = -\frac{1}{n^2-1} [(n\bar{K}_{ji}^* + \bar{K}_{ij}^*) - (nK_{ji}^* + K_{ij}^*)] + \frac{1}{n+1} G_{sij}^s v^r p_r.$$

Die Gleichungssysteme (10<sub>1</sub>), (10<sub>2</sub>) und (10<sub>3</sub>) bestimmen offenbar ein Thomas—Veblensches gemischtes System.<sup>7)</sup> Zweckes Untersuchung der Integrierbarkeit des Systems bilden wir die Integrierbarkeitsbedingungen von (10<sub>2</sub>) und (10<sub>3</sub>). Dazu benutzen wir die Gleichungen (10<sub>2</sub>) und (10<sub>3</sub>) sowie die folgenden Vertauschungsformeln:

$$(13) \quad T_{l^*n^*m}^k - T_{l^*m^*n}^k = K_{nmr}^k T_l^r - K_{nml}^r T_r^k - K_{nms}^r v^s \frac{\partial T_l^k}{\partial v^r},$$

$$(14) \quad \frac{\partial T_{l^*m}^k}{\partial v^n} - \frac{\partial T_l^k}{\partial v^n} * m = H_{nmr}^k T_l^r - H_{nml}^r T_r^k - H_{nms}^r v^s \frac{\partial T_l^k}{\partial v^r}$$

wobei

$$H_{jkl}^i \stackrel{\text{def}}{=} \frac{\partial G_{kl}^*}{\partial v^j}$$

gilt. Auf Grund der Gleichungen (10<sub>2</sub>), (10<sub>3</sub>), (13), (14), (4) und (5) erhalten wir:

$$(15_1) \quad -\frac{1}{n^2-1} (n \bar{K}_{kj}^* + \bar{K}_{jk}^*)_{*l} + \frac{1}{n^2-1} (n K_{kj}^* + K_{jk}^*)_{*l} + \\ + \frac{1}{n^2-1} (n \bar{K}_{lj}^* + \bar{K}_{jl}^*)_{*l} - \frac{1}{n^2-1} (n K_{lj}^* + K_{jl}^*)_{*k} + \\ + \frac{1}{n+1} (\bar{K}_{slk}^* v^s \bar{G}_{mrj}^m - K_{slk}^* G_{mrj}) + \\ + W_{klj}^r p_r = 0,$$

$$(15_2) \quad \frac{1}{n^2-1} \left( n \frac{\partial \bar{K}_{kj}^*}{\partial v^l} + \frac{\partial \bar{K}_{jk}^*}{\partial v^l} \right) + \frac{1}{n^2-1} \left( n \frac{\partial K_{kj}^*}{\partial v^l} + \frac{\partial K_{jk}^*}{\partial v^l} \right) - \\ - \frac{1}{n+1} \bar{G}_{r^l j^* k}^r + \frac{1}{n+1} G_{r^l j^* k}^r + \frac{1}{n+1} \frac{\partial \bar{G}_{ks}^*}{\partial v^s} v^s \bar{G}_{mrj}^m - \\ - \frac{1}{n+1} \frac{\partial G_{kj}^*}{\partial v^l} v^s G_{mrj}^m + D_{kjl}^r p_r = 0.$$

(In (15) und (16) bezeichnet  $T_{j^*k}^i$  die Kovariante Ableitung nach  $\bar{G}_{jk}^*!$ )

Leiten wir jetzt (10<sub>1</sub>) zuerst auf kovariante Weise und dann hinsichtlich  $v^i$  ab, und machen wir von (10<sub>2</sub>) und (10<sub>3</sub>) Gebrauch, so erhalten wir:

$$(16_1) \quad \bar{W}_{jkl}^i = W_{jkl}^i$$

$$(16_2) \quad \bar{D}_{jkl}^i = D_{jkl}^i.$$

<sup>7)</sup> THOMAS—VEBLEN [4].

(16<sub>1</sub>) und (16<sub>2</sub>) sind Folgen von (3<sub>1</sub>) und (3<sub>2</sub>). Wir zeigen noch, daß (15<sub>1</sub>) und (15<sub>2</sub>) Folgen von (3<sub>1</sub>), (3<sub>2</sub>), (3<sub>3</sub>) und (3<sub>4</sub>) sind.

Bekanntlich gilt für den Krümmungstensor (6) die folgende Bianchische Identität.<sup>8</sup>

$$(17) \quad K_{ijk|l}^h + K_{ilj|k}^h + K_{ikl|j}^h + K_{sjk}^m v^s G_{mil}^h + K_{slj}^m v^s G_{mitk}^h + K_{skl}^m v^s G_{mij}^h = 0.$$

Durch kovariante Derivation von (4) erhalten wir auf Grund von (5), (9) und (8):

$$(18) \quad \frac{1}{n^2-1} (nK_{kj}^* - K_{jk}^*)_{*l} + \frac{1}{n^2-1} (nK_{lj}^* + K_{jl}^*)_{*k} + \\ + K_{slk}^{*r} v^s G_{mrj}^m = \frac{1}{n-2} [-W_{klj}^{*r} - W_{skm}^r v^s \cdot D_{ljr}^m + W_{slm}^r v^s D_{kjr}^m].$$

Durch kovariante Derivation von (5) ergibt sich wegen (8) und (9):

$$(19) \quad -\frac{1}{n^2-1} \left( n \frac{\partial K_{kj}^*}{\partial v^l} + \frac{\partial K_{jk}^*}{\partial v^l} \right) - \frac{1}{n+1} G_{rlj}^{*r} + \\ + \frac{1}{n+1} \frac{\partial G_{ks}^{*r}}{\partial v^l} v^s G_{mrj}^m = -\frac{1}{n-1} D_{klj}^{*r}.$$

Wie aus den Identitäten (18) und (19) ersichtlich, folgen (15<sub>1</sub>) und (15<sub>2</sub>) aus den Gleichungssystemen (3<sub>1</sub>), (3<sub>2</sub>), (3<sub>3</sub>) und (3<sub>4</sub>). Damit haben wir unseren Satz vollständig bewiesen.

Aus dem Satz 1. folgt der

**Satz 2.** *Im Falle bahntreuer Abbildungen bilden die Größen  $W_{jkt}^i$ ,  $D_{jkt}^i$  und ihre Ableitung nach  $v^i$ , sowie ihre mit den Größen*

$$\Pi_{jk}^i = G_{jk}^i - \frac{1}{n+1} (G_{hk}^h \delta_j^i + G_{hj}^h \delta_k^i + G_{hjk}^h v^i)$$

*gebildeten kovarianten Ableitungen ein vollständiges Invariantensystem.<sup>9)</sup>*

<sup>8)</sup> L. BERWALD [1].

<sup>9)</sup> (3<sub>2</sub>) und (3<sub>4</sub>) können auch so geschrieben werden:

$$\bar{W}_{hjk}^r ; r = W_{hjk}^r ; r, \quad \bar{D}_{hjk}^r ; r = D_{hjk}^r ; r,$$

hier bedeutet  $\bar{}$  die kovariante Derivation nach  $\bar{\Pi}_{jk}^i$ , und  $;$  diejenige nach  $\Pi_{jk}^i$ . Wie man leicht einsieht sind diese kovarianten Derivationen im allgemeinen keine Tensoren mehr.

### Literatur

- [1] L. BERWALD, Über Finslersche und Cartansche Geometrie IV., *Ann. of Math.* **48** (1947), 753—781.
- [2] J. DOUGLAS, The general geometry of paths, *Ann. of Math.* **29** (1928), 143—168.
- [3] M. S. KNEBELMAN, Collineations and motions in generalized spaces, *Amer. J. Math.* **51** (1929), 527—564.
- [4] J. M. THOMAS and O. VEBLEN, Projective invariants of affine geometry of paths, *Ann. of Math.* **27** (1926), 279—296.
- [5] K. YANO, Les espaces d'éléments linéaires a connexion projective normale et la géométrie projective générale des paths, *Proc. Phys. Math. Soc. Japan* **24** (1942), 7—24.
- [6] K. YANO, The theory of Lie derivatives and its applications, *Amsterdam*, 1955.

(Eingegangen am 30. Dezember 1960.)